

	ANNEE UNIVERSITAIRE 2017/2018 Examen première session		Collège Sciences et technologies
	PARCOURS : LIMA 5032 Epreuve : Mathématiques Date : 18/12/2017 Documents : Non autorisés. Corrigé	Code UE : N1MA5032 Heure : 14h30 Durée : 3h	

Exercice 1

Soit $n \geq 2$ un entier. Soit

$$S = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & \cdots & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & \ddots & & -1 \\ 0 & 0 & 1 & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & -1 \\ 0 & & \cdots & 0 & 1 & -1 \\ -1 & -1 & \cdots & -1 & -1 & n \end{pmatrix} \in M_n(\mathbb{R}).$$

Soient $x = (x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n$ et $X = {}^t x \in M_{n,1}(\mathbb{R})$. On définit

$$q(x) = {}^t X S X.$$

q est donc une forme quadratique sur \mathbb{R}^n dont la matrice de Gram dans la base canonique est S .

1. Appliquer l'algorithme de décomposition de Gauss à q . En déduire que q est définie positive et donner la décomposition de Cholesky $S = {}^t R R$ de S .

Écrivons ci-dessous l'expression de $q(x)$.

$$q(x) = x_1^2 + \cdots + x_{n-1}^2 + n x_n^2 - 2x_n(x_1 + \cdots + x_{n-1}).$$

Pour tout $i \in \llbracket 1, n-1 \rrbracket$, $x_i^2 - 2x_i x_n = (x_i - x_n)^2 - x_n^2$. L'algorithme de décomposition de Gauss donne donc l'expression suivante de q en somme de n carrés.

$$q(x) = \sum_{i=1}^{n-1} (x_i - x_n)^2 + x_n^2.$$

On en déduit que q est définie positive. Cette expression donne immédiatement la décomposition $S = {}^t R R$ où

$$R = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & \cdots & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & \ddots & & -1 \\ 0 & 0 & 1 & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & -1 \\ 0 & \cdots & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

2. Calculer R^{-1} et en déduire S^{-1} .

$$R^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & \cdots & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & \ddots & & 1 \\ 0 & 0 & 1 & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & 1 \\ 0 & \cdots & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad S^{-1} = (R^{-1})^t R^{-1} = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 & \cdots & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 & \ddots & & 1 \\ 1 & 1 & 2 & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & 1 \\ 1 & \cdots & 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & \cdots & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

Exercice 2

Soit $A = (a_{i,j})$ une matrice de $M_n(\mathbb{R})$ symétrique définie positive. Soit $D = \text{Diag}(a_{1,1}, \dots, a_{n,n})$. On souhaite appliquer la méthode de Gauss-Seidel pour la résolution d'une équation $AX = B$.

1. Soit $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$, et soit e_i le i -ème vecteur de la base canonique de $M_{n,1}(\mathbb{R})$. En considérant ${}^t e_i A e_i$, montrer que $a_{i,i} > 0$.

Comme A est définie positive, ${}^t e_i A e_i > 0$. Comme ${}^t e_i A e_i = a_{i,i}$, on obtient $a_{i,i} > 0$

2. Montrer que pour toute matrice $S \in M_n(\mathbb{R})$ symétrique définie positive et tout $x \in M_{n,1}(\mathbb{C})$ non nul, ${}^t \bar{x} S x \in \mathbb{R}_+$ (on pourra par exemple utiliser la décomposition de Cholesky de S).

Soit $S = {}^t R R$ la décomposition de Cholesky de S . Alors ${}^t \bar{x} S x = {}^t \bar{x} {}^t R R x = {}^t (\bar{R} x) R x = {}^t (\overline{R x}) R x$ puisque la matrice R est réelle. Comme R est inversible, si $x \neq 0$, $R x \neq 0$ et ${}^t (\overline{R x}) R x > 0$.

Soit $M = (m_{i,j}) \in M_n(\mathbb{R})$ telle que $m_{i,j} = a_{i,j}$ si $i > j$ et $m_{i,j} = 0$ si $i \leq j$. Alors $A = M + D + {}^t M$ et la matrice d'itération de la méthode est

$$G = -(D + M)^{-1}({}^t M).$$

3. Soient $\Delta = \text{Diag}(\sqrt{a_{1,1}}, \dots, \sqrt{a_{n,n}})$, $M_1 = \Delta^{-1} M \Delta^{-1}$ et $G_1 = \Delta G \Delta^{-1}$. Montrer que

$$G_1 = -(I_n + M_1)^{-1}({}^t M_1).$$

$$G_1 = -\Delta(D + M)^{-1}({}^t M)\Delta^{-1} = -\Delta(D + M)^{-1}\Delta\Delta^{-1}({}^t M)\Delta^{-1} = (\Delta^{-1}(D + M)\Delta^{-1})^{-1}({}^t(\Delta^{-1}M\Delta^{-1}))$$

Comme $\Delta^{-1}D\Delta^{-1} = I_n$, on trouve bien le résultat.

4. Soient $\lambda \in \text{Spec}(G_1)$ et $x \in M_{n,1}(\mathbb{C})$ tel que $G_1 x = \lambda x$ et ${}^t \bar{x} x = 1$. On pose ${}^t \bar{x} M_1 x = a + ib$, où $a, b \in \mathbb{R}$. Montrer les égalités suivantes.

$${}^t \bar{x}({}^t M_1)x = a - ib \quad , \quad -{}^t \bar{x}({}^t M_1)x = \lambda(1 + {}^t \bar{x} M_1 x) \quad , \quad |\lambda|^2 = \frac{a^2 + b^2}{1 + 2a + a^2 + b^2}.$$

Comme ${}^t \bar{x}({}^t M_1)x$ est un nombre complexe, il est égal à sa transposée.

$${}^t \bar{x}({}^t M_1)x = {}^t x M_1 \bar{x} = \overline{{}^t \bar{x} M_1 x} = a - ib.$$

Comme $G_1 x = \lambda x$, $-(I_n + M_1)^{-1}({}^t M_1 x) = \lambda x$ donc $-{}^t M_1 x = \lambda(I_n + M_1)x$. En multipliant à gauche par ${}^t \bar{x}$, on obtient

$$-{}^t \bar{x}({}^t M_1)x = \lambda {}^t \bar{x}(I_n + M_1)x.$$

Comme ${}^t \bar{x} x = 1$, on arrive à la seconde égalité. Cette égalité donne immédiatement $-a + ib = \lambda(1 + a + ib)$. Si l'on multiplie chaque terme de cette égalité par son conjugué, on obtient $a^2 + b^2 = |\lambda|^2((1 + a)^2 + b^2)$, ce qui conduit bien à l'égalité souhaitée.

5. Montrer que $\Delta^{-1} A \Delta^{-1}$ est symétrique définie positive.

Comme Δ^{-1} est diagonale, elle est symétrique. Donc ${}^t(\Delta^{-1} A \Delta^{-1}) = (\Delta^{-1} A \Delta^{-1})$. La matrice $\Delta^{-1} A \Delta^{-1}$ est donc bien symétrique. Soit $v \in M_{n,1}(\mathbb{R})$ non nul. Comme Δ^{-1} est inversible, $\Delta^{-1} v \neq 0$. Alors ${}^t v \Delta^{-1} A \Delta^{-1} v = {}^t(\Delta^{-1} v) A (\Delta^{-1} v) > 0$. La matrice $\Delta^{-1} A \Delta^{-1}$ est donc bien symétrique définie positive.

6. En considérant ${}^t \bar{x} \Delta^{-1} A \Delta^{-1} x$, montrer que $1 + 2a > 0$. Conclure que $|\lambda| < 1$ et que $\rho(G_1) < 1$.

$${}^t \bar{x} \Delta^{-1} A \Delta^{-1} x = {}^t \bar{x} \Delta^{-1} (D + M + {}^t M) \Delta^{-1} x = 1 + {}^t \bar{x} M_1 x + {}^t \bar{x}({}^t M_1)x = 1 + 2a$$

donc comme $\Delta^{-1} A \Delta^{-1}$ est définie positive, $1 + 2a > 0$. On en déduit d'après la question 4 que $|\lambda| < 1$. Comme c'est vrai pour toute valeur propre de G_1 , $\rho(G_1) < 1$.

7. En déduire que la méthode converge quelque soit le vecteur initial choisi.

Comme $G_1 = \Delta G \Delta^{-1}$, G et G_1 sont semblables donc $\rho(G) = \rho(G_1) < 1$. On en déduit que la méthode converge quelque soit le choix du vecteur initial.

Exercice 3

Soient m et n deux entiers naturels non nuls. On munit $M_{m,1}(\mathbb{R})$ et $M_{n,1}(\mathbb{R})$ du produit scalaire défini par $(X|Y) = {}^tXY$. Dans ces deux espaces, on note $\|\cdot\|_2$ la norme associée : $\|X\|_2 = \sqrt{(X|X)}$. Soit $A \in M_{m,n}(\mathbb{R})$.

1. Montrer que $\ker A = \ker({}^tAA)$. En déduire que $\operatorname{rg}A = \operatorname{rg}({}^tAA)$.

Si $AX = 0$, ${}^tAA X = 0$. Réciproquement, si ${}^tAA X = 0$, alors ${}^tX{}^tAA X = 0$, donc ${}^t(AX)(AX) = 0$, ce qui montre que $AX = 0$. On utilise la formule du rang : $\operatorname{rg}{}^tAA = n - \dim \ker {}^tAA = n - \dim \ker A = \operatorname{rg}A$.

2. Justifier l'existence de réels $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ et d'une matrice $V \in \mathcal{O}_n(\mathbb{R})$ tels que

$${}^tV{}^tAAV = \operatorname{Diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n) \quad \text{et} \quad \lambda_1 \geq \dots \geq \lambda_n.$$

Comme $A \in M_{m,n}(\mathbb{R})$, ${}^tAA \in M_n(\mathbb{R})$. De plus, ${}^t({}^tAA) = {}^tAA$, donc tAA est une matrice réelle symétrique. Elle est donc diagonalisable et on peut choisir la matrice de passage correspondante dans $\mathcal{O}_n(\mathbb{R})$. On note $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ les valeurs propres de tAA ordonnées de telle sorte que $\lambda_1 \geq \dots \geq \lambda_n$, soit V_1, \dots, V_n la base orthonormée de E telle que pour tout j , V_j est un vecteur propre associé à λ_j et soit V la matrice $V = (V_1 | \dots | V_n)$ de $\mathcal{O}_n(\mathbb{R})$, on a bien l'égalité ${}^tV{}^tAAV = \operatorname{Diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$.

3. Pour tout $j \in \llbracket 1, n \rrbracket$, on note V_j la j -ème colonne de V et $Y_j = AV_j \in M_{m,1}(\mathbb{R})$. Soient $i, j \in \llbracket 1, n \rrbracket$ tels que $i \neq j$, montrer que

$${}^tY_i Y_j = 0 \quad \text{et} \quad {}^tY_i Y_i = \lambda_i.$$

En déduire que pour tout $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$, $\lambda_i \geq 0$

On sait que ${}^t(AV)(AV) = \operatorname{Diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$ donc ${}^tY_i Y_j = {}^t(AV_i)AV_j$: c'est le coefficient (i, j) de ${}^t(AV)(AV)$, donc ${}^tY_i Y_j = \lambda_i$ si $i = j$ et 0 sinon.

4. Soit $r = \operatorname{rg}A$. Expliquer pourquoi $\lambda_i > 0$ pour tout $i \in \llbracket 1, r \rrbracket$ et $\lambda_i = 0$ pour tout $i \in \llbracket r+1, n \rrbracket$.

Comme $\operatorname{rg}{}^tAA = r$, cette matrice a r valeurs propres non nulles, donc strictement supérieures à 0. Ces valeurs propres sont $\lambda_1, \dots, \lambda_r$ car les λ_i sont numérotés dans l'ordre décroissant.

5. Pour $j \in \llbracket 1, r \rrbracket$, on pose

$$\mu_j = \sqrt{\lambda_j} \quad \text{et} \quad U_j = \frac{1}{\mu_j} Y_j.$$

Montrer que (U_1, \dots, U_r) est une famille orthonormale de $M_{m,1}(\mathbb{R})$.

On complète cette base en une base orthonormale (U_1, \dots, U_m) de $M_{m,1}(\mathbb{R})$. Alors la matrice $U = (U_1 | \dots | U_m)$ de $M_m(\mathbb{R})$ dont les vecteurs colonnes sont les U_j est orthogonale : $U \in \mathcal{O}_m(\mathbb{R})$.

Soit $(i, j) \in \llbracket 1, r \rrbracket^2$. ${}^tU_i U_j = \frac{1}{\mu_i \mu_j} {}^tY_i Y_j = 0$ si $i \neq j$ et ${}^tU_i U_i = \frac{1}{\mu_i^2} {}^tY_i Y_i = 1$ puisque ${}^tY_i Y_i = \lambda_i = \mu_i^2$.

6. Soit $D = {}^tUAV$. Montrer que D peut s'écrire par blocs sous la forme

$$D = \begin{pmatrix} D_0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \in M_{m,n}(\mathbb{R})$$

où $D_0 = \operatorname{Diag}(\mu_1, \dots, \mu_r) \in M_r(\mathbb{R})$.

Pour tout $(i, j) \in \llbracket 1, m \rrbracket \times \llbracket 1, n \rrbracket$, on note $d_{i,j}$ le coefficient (i, j) de tUAV . Alors $d_{i,j} = {}^tU_i Y_j$. Si $j > r$, $Y_j = 0$ donc $c_{i,j} = 0$. Si $j \leq r$, $c_{i,j} = \mu_j {}^tU_i U_j = \mu_i$ si $i = j$ et 0 sinon. Cela prouve le résultat.

7. Nous étudions ici une méthode de résolution du problème des moindres carrés qui utilise le résultat précédent. Soit $B \in M_{m,1}(\mathbb{R})$. On cherche $X_0 \in M_{n,1}(\mathbb{R})$ de norme minimale tel que $\|AX_0 - B\|_2$ soit minimale, c'est-à-dire tel que $\|AX_0 - B\|_2 \leq \|AX - B\|_2$ pour tout $X \in M_{n,1}(\mathbb{R})$.

a) Soit $X \in M_{n,1}(\mathbb{R})$. On note $Z = {}^tVX = (z_1, \dots, z_n)$ et $C = {}^tUB = (c_1, \dots, c_m)$ Montrer que

$$\|AX - B\|_2^2 = \sum_{i=1}^r (\mu_i z_i - c_i)^2 + \sum_{i=r+1}^n c_i^2.$$

Comme ${}^tU \in \mathcal{O}_m(\mathbb{R})$, $\|{}^tUW\|_2 = \|W\|_2$ pour tout $W \in M_n(\mathbb{R})$ donc

$$\|AX - B\|_2^2 = \|{}^tUAX - {}^tUB\|_2^2 = \|{}^tUAVZ - C\|_2^2$$

en remplaçant X par VZ . On obtient

$$\|AX - B\|_2^2 = \|DZ - C\|_2^2 = \sum_{i=1}^r (\mu_i z_i - c_i)^2 + \sum_{i=r+1}^n c_i^2$$

puisque $DZ - C = {}^t(\mu_1 z_1 - c_1, \dots, \mu_r z_r - c_r, -c_{r+1}, \dots, -c_m)$.

b) Soient

$$X_0 = \sum_{j=1}^r \mu_j^{-1} c_j V_j \quad \text{et} \quad \mathcal{S} = X_0 + \text{Vect}(V_{r+1}, \dots, V_n).$$

Montrer que $\|AX - B\|_2$ est minimale si et seulement si $X \in \mathcal{S}$.

Grace à la question précédente, $\|AX - B\|_2^2$ est minimale si et seulement si $\mu_i z_i - c_i = 0$ pour tout $i \in \llbracket 1, r \rrbracket$. Comme $X = VZ$, c'est-à-dire $X = \sum_{j=1}^n z_j V_j$, c'est équivalent à :

$$X = \sum_{j=1}^r \mu_j^{-1} c_j V_j + \sum_{j=r+1}^n z_j V_j$$

où z_{r+1}, \dots, z_n varient dans \mathbb{R} . Cela montre le résultat.

c) Pour tout $X \in \mathcal{S} \setminus \{X_0\}$, montrer que $\|X_0\|_2 < \|X\|_2$.

Dans ce cas, $X - X_0 \in \text{Vect}(V_{r+1}, \dots, V_n)$ donc $X - X_0$ est orthogonal à X_0 puisque le vecteur X_0 appartient à $\text{Vect}(V_1, \dots, V_r)$ et puisque la base (V_i) de $M_{n,1}(\mathbb{R})$ est orthonormale. On en déduit que

$$\|X\|_2^2 = \|X_0\|_2^2 + \|X - X_0\|_2^2 > \|X_0\|_2^2$$

puisque $X - X_0 \neq 0$.

d) Soient $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$ et $B = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$. En utilisant les questions précédentes, calculer l'ensemble des

$X \in M_{2,1}(\mathbb{R})$ tels que $\|AX - B\|_2$ soit minimale.

Comme le rang de A est égal à son nombre de colonnes, on sait que la solution est unique (c'est l'unique solution de ${}^t AAX = {}^t AB$). Ici, on utilise la méthode indiquée par les questions précédentes. On trouve

${}^t AA = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$, dont les valeurs propres sont 3 et 1. Soit $V = \begin{pmatrix} 1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} \\ 1/\sqrt{2} & -1/\sqrt{2} \end{pmatrix}$. Alors ${}^t VAV = \text{Diag}(3, 1)$.

On trouve donc $\mu_1 = \sqrt{3}$ et $\mu_2 = 1$.

$$AV_1 = \begin{pmatrix} 1/\sqrt{2} \\ -1/\sqrt{2} \\ 2/\sqrt{2} \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad AV_2 = \begin{pmatrix} 1/\sqrt{2} \\ 1/\sqrt{2} \\ \sqrt{2} \end{pmatrix}$$

donc

$$U_1 = \begin{pmatrix} 1/\sqrt{6} \\ -1/\sqrt{6} \\ 2/\sqrt{6} \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad U_2 = \begin{pmatrix} 1/\sqrt{2} \\ 1/\sqrt{2} \\ 0 \end{pmatrix}.$$

$C = {}^t UB = (c_1, c_2, c_3)$. On a seulement besoin de c_1 et c_2 , il est donc inutile de calculer U_3 . On trouve $c_1 = {}^t U_1 B = \sqrt{\frac{2}{3}}$ et $c_2 = {}^t U_2 B = \sqrt{2}$. Finalement,

$$X_0 = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4/3 \\ -2/3 \end{pmatrix}$$

ce qui donne $AX_0 = {}^t(4/3, 2/3, 2/3)$ donc $\|AX_0 - B\|_2 = \frac{1}{\sqrt{3}}$. Comme $r = 2$, la solution est unique : l'ensemble cherché est égal à $\{X_0\}$.

Remarque 1. La décomposition obtenue $A = UD^tV$ est appelée décomposition en valeurs singulières. Les valeurs singulières sont les μ_i . Les matrices U et V ne sont pas uniques, mais les valeurs singulières le sont.

Remarque 2. On sait que le calcul de tAA est instable numériquement. Pour calculer une décomposition en valeurs singulières, on n'effectue pas ce produit. Les algorithmes utilisés procèdent plutôt par multiplications de A à gauche et à droite par des matrices orthogonales correspondant à des symétries orthogonales (Householder) ou des rotations (Givens).